МАШИНОСТРОЕНИЕ И МАШИНОВЕДЕНИЕ MACHINE BUILDING AND MACHINE SCIENCE



УДК 621.825.54

https://doi.org/10.23947/1992-5980-2019-19-2-158-163

Изучение механизма рабочего органа в кузнечно-штамповочном оборудовании*

К. О. Кобзев^{1**}

1 Донской государственный технический университет, г. Ростов-на-Дону, Российская Федерация

Study of the working body mechanism in forging-and-stamping equipment***

K. O. Kobzev1**

¹ Don State Technical University, Rostov-on-Don, Russian Federation

Введение. Статья посвящена исследованию синтезированной принципиальной схемы фрикционного контакта твердых тел в кузнечно-штамповочных машинах. Установлена возможность получения максимума нагрузочной характеристики фрикционного контакта внутри интервала изменения коэффициента трения. Выявлены две следующие возможности сил трения фрикционного контакта: на границах указанного интервала они будут равны при наличии максимума равенства; при данных условиях они достигают наибольшей стабильности.

Материалы и методы. При изменении величины угла меняется положение точки максимума. Это приводит к нарушению равенства сил трения на границах интервала изменения коэффициента трения. В таком случае коэффициент точности должен определяться отношением максимума функции к наименьшему граничному значению. Для этого необходимо установить тенденции изменения граничных значений функции, связанные с варьированием величины угла. Для решения этой задачи новую величину тангенса угла давления представили в виде произведения коэффициента варьирования на базовое значение тангенса угла.

Результаты исследования. Полученные результаты показывают высокую стабильность силы трения при проскальзывании тел фрикционного контакта (ФК). Однако при больших величинах угла давления чувствительных элементов датчика-преобразователя максимальная сила трения кратковременно может быть пропорциональна текущему значению коэффициента трения.

Обсуждение и заключения. Модернизированная принципиальная схема ФК позволяет теоретически получить очень высокую стабильность силы трения. ФК не должен обращаться в ноль в интервале изменения коэффициента трения выходного параметра основной фрикционной группы (ОФГ) и при наличии максимума функции нагрузочной способности ФК. Необходимым условием этого является передача чувствительными элементами дополнительной фрикционной группы (ДФГ) ее полной нагрузки.

Introduction. The synthesized basic diagram of the frictional contact of solids in forging-and-stamping machines is considered. The possibility of obtaining the maximum load characteristics of the frictional contact within the variation interval of the friction factor is determined. The following two possibilities of frictional contact forces are indicated: they will be equal at the boundaries of the specified interval if there is maximum balance; they achieve the greatest stability under these conditions.

Materials and Methods. When the angle value changes, the position of the maximum point changes. This causes violation of the friction forces balance at the boundaries of the variation interval of the friction factor. In this case, the accuracy coefficient should be determined by the ratio of the maximum of function to the least boundary value. Doing this requires establishing trends of changing the boundary function values associated with the angle variation. To solve this problem, a new value of the pressure angle tangent was presented as a product of the coefficient of variation by the base value of the angle tangent.

Research Results. The results show high stability of the friction force under slipping of the frictional contact (FC) bodies. However, at large values of the pressure angle of sensing elements of the transducer, the maximum friction force can be for a short moment proportional to the current value of the friction factor.

Discussion and Conclusions. The upgraded FC basic diagram enables to theoretically obtain very high stability of the friction force. The FC should not vanish within the variation interval of the friction factor of the output parameter of the basic friction group (BFG) and at the maximum of function of the FC load capacity. A necessary condition for that is the transfer of full capacity of the additional friction group (AFG) by the sensing elements.



^{*} Работа выполнена в рамках инициативной НИР.

E-mail: 5976765@mail.ru

^{***} The research is done within the frame of the independent R&D.

Ключевые слова: кузнечно-штамповочное оборудование, коэффициент трения, рабочий механизм, коэффициент усиления, перегрузка, точность.

Keywords: forging-and-stamping machines, friction factor, working mechanism, gain constant, overload, accuracy.

Образец для цитирования: Кобзев, К. О. Изучение механизма рабочего органа в кузнечно-штамповочном оборудовании / К. О. Кобзев // Вестник Дон. гос. техн. ун-та. — 2019. — Т. 19, № 2. — С. 158–163. https://doi.org/10.23947/1992-5980-2019-19-2-158-163

For citation: K.O. Kobzev. Study of the working body mechanism in forging-and-stamping equipment. Vestnik of DSTU, 2019, vol. 19, no. 2, pp. 158–163. https://doi.org/10.23947/1992-5980-2019-19-2-158-163

Введение. Исследована синтезированная принципиальная схема фрикционного контакта (ФК) твердых тел в кузнечно-штамповочных машинах. В результате анализа установлена возможность получения максимума нагрузочной характеристики ФК внутри интервала изменения коэффициента трения. Выявлены две следующие возможности сил трения фрикционного контакта: на границах указанного интервала они будут равны при наличии максимума равенства; при данных условиях они достигают наибольшей стабильности.

Полученные результаты показывают высокую стабильность силы трения при проскальзывании тел ФК. Однако при больших величинах угла давления чувствительных элементов датчика-преобразователя максимальная сила трения кратковременно может быть пропорциональна текущему значению коэффициента трения.

Материалы и методы. Указанного недостатка лишена схема ФК, приведенная на рис. 1.

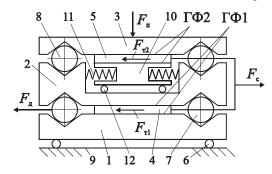


Рис. 1. Принципиальная схема фрикционного контакта

Основную фрикционную группу $\Gamma\Phi 1$ составляют тела 1, 2 и 4; дополнительную фрикционную группу $\Gamma\Phi 2$ — тела 3, 5 и 10. Между телами 1 и 2, 2 и 3 размещены в профилированных гнездах чувствительные элементы в виде тел качения 7 и 8.

Отличием рассматриваемой схемы является разделение тела 2 на две части, благодаря чему связь между телами 2 и 5 осуществляется посредством тела 10, взаимодействующего с телом 2 через пружины 11. Это позволяет передавать половину общей нагрузки $\Gamma\Phi 2$ от тела 2 непосредственно на тела качения 8, сделав их ведущим элементом в составе $\Gamma\Phi 2$. Вторая половина общей нагрузки $\Gamma\Phi 2$ передается за счет пружин 11 от тела 2 телу 10 и далее посредством трения — телу 5. Кроме того, место приложения движущей силы $F_{\rm д}$ перенесено с тела 1 на тела качения 7. Указанные отличия позволяют исключить влияние величины угла давления тел качения 7 на распределение нагрузки между поверхностями трения в $\Gamma\Phi 1$ и $\Gamma\Phi 2$ при изменении величины коэффициента трения [1].

Для сведения к линейному характеру трения между телами 1 и опорной поверхностью 9, а также между телами 2 и 10 установлены катки 6 и 12.

Формула для определения величины силы трения ΦK в зависимости от возмущающего воздействия имеет следующий вид (при одинаковых значениях коэффициента усиления обратной связи $\Gamma \Phi 1$ и $\Gamma \Phi 2$):

$$\sum F_{\mathrm{T}} = \frac{4F_{\mathrm{\Pi}}f}{\left(1 + f \lg \alpha\right)^2} \,,\tag{1}$$

где $\sum F_{\rm T}$ — суммарная предельная сила трения между телами 1, 2, 4 и 3, 5, 10; $F_{\rm II}$ — начальное усилие замыкания фрикционных пар; f — текущее значение коэффициента трения между упомянутыми телами; α — угол давления между телами качения 7, 8 и гнездом.

Установлено также, что функция (1) внутри интервала значений $f_{\min}...f_{\max}$ не имеет максимума, так как сила трения $\Gamma\Phi 1$ обращается в нуль при значении коэффициента трения $f_0=1/\lg\alpha$. (Здесь f_{\min} и f_{\max} — соответственно наименьшее и наибольшее значения, которые может принимать коэффициент трения в реаль-

ных условиях эксплуатации ФК для принятого сочетания материалов фрикционных пар.) Это же значение соответствует мнимому максимуму функции (1), поскольку в интервале $f_0...f_{\rm max}$ нагрузка ФК передается фрикционной группой ГФ2, сила трения которой возрастает с увеличением f. Это не обеспечивает стабильность силы трения ФК, несмотря на то, что она несколько выше, чем у ФК первого поколения (при значениях $f_{\rm min}=0.1$, $f_{\rm max}=0.8$ и ${\rm tg}\alpha=1.125$ коэффициент точности соответственно равен $K_{\rm T}=2.5$ и $K_{\rm T}=3.67$).

Реальный максимум нагрузочной характеристики Φ К внутри интервала изменения возмущающего воздействия возможен путем видоизменения $\Gamma\Phi$ 2 согласно схеме (см. рис. 1). Данное видоизменение заключается в уменьшении числа фрикционных пар. Для этого из схемы необходимо исключить элементы 10, 11 и опереть тело 5 непосредственно на тело 2 через катки 12.

В соответствии с этим найдем:

$$F_{\text{T2}} = (F_{\text{II}} - F_{\text{D2}})f$$
,

где $F_{\rm T2}$ — сила трения $\Gamma\Phi 2;\; F_{\rm p2}$ — управляющее воздействие $\Gamma\Phi 2$ (распорная сила на телах качения 8). Но

$$F_{\mathrm{p}2} = F_{\mathrm{T}2}\mathrm{tg}\alpha$$
 ,

Поэтому

$$F_{\rm T2} = \frac{F_{\rm II}f}{1 + f \log \alpha} \,. \tag{2}$$

Сила трения между парами ГФ1 равна:

$$F_{\rm Tl} = 2 \left[F_{\rm II} - \left(\frac{F_{\rm Tl}}{2} + F_{\rm T2} \right) {\rm tg} \alpha \right] f \ . \label{eq:Ftl}$$

Учитывая соотношение (2), найдем

$$F_{\rm Tl} = 2F_{\rm II} \frac{f}{(1+f \log \alpha)^2}$$
 (3)

Соотношение (3) не содержит разности в числителе, поэтому данная функция ни при каких условиях не обращается в нуль. Она лишь асимптотически приближается к нулю при следующих условиях:

- теоретически неограниченное возрастание коэффициента трения;
- максимум в точке, соответствующей значению $f_{\rm K} = 1/ \, {\rm tg} \alpha \, \, [2-5]$.

Суммируя силы трения по соотношениям (2) и (3), получим

$$\sum F_{\rm T} = F_{\rm II} f \frac{3 + f \text{tg}\alpha}{\left(1 + f \text{tg}\alpha\right)^2} \,. \tag{4}$$

Продифференцировав функцию (4) по аргументу f и приравняв нулю производную, найдем значение коэффициента трения, соответствующее максимуму функции:

$$f_{K}^{'} = \frac{3}{tg\alpha} \,. \tag{5}$$

Подставив в выражение (4) последовательно значения f_{\min} , f_{\max} и приравняв друг другу полученные соотношения, найдем:

$$tg\alpha = \frac{(m+1)+\sqrt{(m+1)^2+12m}}{2f_{\text{max}}}.$$
 (6)

Здесь m — относительная ширина интервала изменения коэффициента трения: $m = f_{\text{max}} / f_{\text{min}}$.

При найденной величине tgα функция (6), имея максимум в точке, соответствующей значению (5), принимает одинаковые значения на границах интервала изменения коэффициента трения.

Коэффициент точности в этом случае определяется отношением максимума функции (4) к ее любому граничному значению (при значениях f_{\min} или f_{\max}). На основании этого получим:

$$K_{\rm T} = \frac{9(1 + f_{\rm max} \operatorname{tg}\alpha)^2}{8 f_{\rm max} \operatorname{tg}\alpha (3 + f_{\rm max} \operatorname{tg}\alpha)} \,. \tag{7}$$

 на границах интервала изменения f, поэтому изменение положения точки максимума функции (4) приводит к нарушению упомянутого равенства. В таком случае коэффициент точности должен определяться отношением максимума функции (4) к наименьшему граничному значению. Для этого необходимо установить тенденции изменения граничных значений функции (4), связанные с варьированием величины $tg\alpha$ [6–10].

Для решения данной задачи представим новую величину тангенса угла давления в виде произведения коэффициента варьирования K и базового значения тангенса угла в соответствии с выражением (6), т. е.: $tg\alpha_i = Ktg\alpha$. (8)

На основании этого можно записать, с учетом (4):

$$\frac{(3m + Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha)f_{\max}}{\left(m + Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha\right)^2} > \frac{(3 + Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha)f_{\max}}{\left(1 + Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha\right)^2} \; .$$

Здесь левая часть соответствует силе трения ФК при значении $f=f_{\min}$, правая часть — силе трения при значении $f=f_{\max}$. Решение последнего неравенства относительно коэффициента варьирования имеет вид:

$$K \in \left(-\infty; \frac{(m+1)-\sqrt{(m+1)^2+12m}}{2f_{\max} \lg \alpha}\right) \cup (1; +\infty).$$

Так как $tg\alpha>0$, дробь в скобках левой части решения отрицательная, поэтому при K>1 составленное неравенство, безусловно, выполняется, т. е. при смещении точки максимума f'_{K} в область меньших значений для вычисления коэффициента точности необходимо использовать величину силы трения ΦK , соответствующую значению f_{\max} , и, наоборот, при 1>K>0 необходимо принимать величину силы трения, соответствующую значению f_{\min} [11–13].

Используя данный вывод, составим неравенство вида $K_{\rm Tl} > K_{\rm T}$, где $K_{\rm Tl}$ — коэффициент точности, вычисленный с учетом равенства (8). Имеем:

$$\frac{(1+Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha)^2}{K(3+Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha)} > \frac{(1+f_{\max} \operatorname{tg}\alpha)^2}{3+f_{\max} \operatorname{tg}\alpha}.$$

Неравенство составлено с учетом того, что K > 1.

Преобразование полученного неравенства к виду

$$3 + (1+K)f_{\max} tg\alpha + Kf_{\max}^2 tg^2\alpha > 0$$

показывает справедливость предположения о том, что $K_{\rm T1} > K_{\rm T}$.

Исследуем соотношение величин коэффициентов точности при смещении точки максимума функции (4) в область больших значений, т. е. при K <1. Тогда $K_{\rm T2} > K_{\rm T}$, или

$$\frac{(m + Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha)^2}{K(3m + Kf_{\max} \operatorname{tg}\alpha)} > \frac{(1 + f_{\max} \operatorname{tg}\alpha)^2}{3 + f_{\max} \operatorname{tg}\alpha}.$$

Преобразование составленного неравенства к виду

$$3m + (m+K)f_{\text{max}}\operatorname{tg}\alpha - Kf_{\text{max}}^{2}\operatorname{tg}^{2}\alpha > 0$$

и решение последнего дает

$$K < \frac{m(3+f_{\max} \operatorname{tg}\alpha)}{(f_{\max} \operatorname{tg}\alpha - 1)f_{\max} \operatorname{tg}\alpha}$$
.

Дробь в правой части полученного решения равна единице при значении

$$tg\alpha = \frac{(m+1) + \sqrt{(m+1)^2 + 12m}}{2f_{\text{max}}},$$

что полностью соответствует решению (6). Следовательно, неравенство $K_{\rm T2} > K_{\rm T}$ выполняется в случае, если K < 1.

Результаты исследования. Примем окончательное суждение о стабильности силы трения ФК при различных формах нагрузочной характеристики. Для этого определим коэффициент точности ФК, когда функция (4) имеет максимум при значении $f = f_{\rm max}$. В этом случае функция монотонно возрастает в интервале изменения коэффициента трения. При этом справедливо равенство $f_{\rm max} = 3/{\rm tg}\alpha$. Получим:

$$K_{\text{T3}} = \frac{\sum F_{\text{T}(f_{\text{max}})}}{\sum F_{\text{T}(f_{\text{min}})}} = \frac{(m+3)^2}{8(m+1)}$$
.

Учитывая $K_{\rm T3} > K_{\rm T}$, найдем:

$$3m(3-mf_{\text{max}} \text{tg}\alpha) + m(3-m)f_{\text{max}}^2 \text{tg}^2\alpha + 9(1-f_{\text{max}} \text{tg}\alpha) < 0.$$

Для всех фрикционных материалов, применяемых в качестве пар трения Φ К, m>3. Согласно (6), $f_{\rm max}$ tg $\alpha>1$, поэтому очевидно, что разности в скобках полученного неравенства отрицательные и сделанное выше предположение справедливо.

Таким образом, проведенный анализ показывает, что наибольшая стабильность выходного параметра ФК будет в том случае, когда функция (4) имеет максимум внутри интервала изменения коэффициента трения и принимает одинаковые значения на его границах.

При m=8 и $f_{\rm max}=0.8$ получим ${\rm tg}\alpha\approx 14$. Тогда $f_{\rm K}\approx 0.214$. В этом случае максимум функции (3) будет при значении $f_{\rm K}\approx 0.071$, что практически идентично нижней границе интервала $f=f_{\rm min}=0.1$. Функция (3) убывает внутри интервала изменения коэффициента трения. При таких исходных параметрах $K_{\rm T}\approx 1.04$, а $K_{\rm T3}\approx 1.68$.

Обсуждение и заключения. Как видим, модернизированная принципиальная схема Φ К позволяет теоретически получить очень высокую стабильность силы трения. Однако вследствие относительно большого значения параметра $tg\alpha$ усилие F_{Π} используется неэффективно. Φ К не должен обращаться в ноль в интервале изменения коэффициента трения выходного параметра основной фрикционной группы (Φ Г) и при наличии максимума функции нагрузочной способности Φ К. Необходимым условием этого является передача чувствительными элементами дополнительной фрикционной группы Φ Г ее полной нагрузки. Дополнительное условие существования максимума можно сформулировать следующим образом: при равном числе пар трения обеих фрикционных групп чувствительные элементы Φ Г передают часть ее полной нагрузки; при меньшем, чем в Φ Г, числе пар трения чувствительные элементы передают полную нагрузку Φ Г.

Библиографический список

- 1. Брауде, В. И. Системные методы расчета грузоподъемных машин / В. И. Брауде, М. С. Тер-Мхитаров. Ленинград : Машиностроение, 1985. С. 181–205.
- 2. Серенсен, С. В. Прочность элементов конструкций в статистическом аспекте и оценка их эксплуатационной надежности / С. В. Серенсен // Надежность и долговечность машин и оборудования. Москва : Изд-во стандартов, 1972. С. 136–146.
- 3. Кочаев, В. П. Расчеты деталей машин конструкций на прочность и долговечность / В. П. Кочаев, Н. А. Махутов, А. П. Гусенков. Москва : Машиностроение, 1985. 224 с.
- 4. Афанасьев, М. К. Исследование фрикционных муфт повышенной точности ограничения нагрузки : автореф. дис. . . . канд. техн. наук / М. К. Афанасьев. Ростов-на-Дону, 1971. 21 с.
- 5. Есипенко, Я. И. Муфты повышенной точности ограничения нагрузки / Я. И. Есипенко, А. З. Паламаренко, М. К. Афанасьев. Киев: Техніка, 1972. С. 168–175.
- 6. Запорожченко, Р. М. О характеристиках предохранительных фрикционных муфт повышенной точности срабатывания / Р. М. Запорожченко // Изв. вузов. Машиностроение. 1971. № 1. С. 48–52.
- 7. Запорожченко, Р. М. К вопросу об эффективности фрикционных предохранительных муфт с точки зрения снижения веса приводов / Р. М. Запорожченко // Вестник Харьковского политех. ин-та. 1971. Вып. I.XIV, N 58. С. 16–19.
- 8. Тепинкичиев, В. К. Предохранительные устройства от перегрузки станков / В. К. Тепинкичиев. 2-е изд., перераб. и доп. Москва : Машиностроение, 1968. С. 112–118.
- 9. Шишкарев, М. П. Исследование точности срабатывания адаптивных фрикционных муфт с комбинированной обратной связью (часть 2) [Электронный ресурс] / М. П. Шишкарев, К. О. Кобзев // Науковедение. 2013. № 4 (17). Режим доступа: http://naukovedenie.ru/PDF/03tvn413.pdf (дата обращения 27.03.19).
- 10. Шишкарев, М. П. Синтез принципиальной схемы модернизированного варианта адаптивной фрикционной муфты с комбинированной обратной связью [Электронный ресурс] / М. П. Шишкарев, К. О. Кобзев // Инженерный вестник Дона. 2013. № 2. Режим доступа: http://www.ivdon.ru/magazine/archive/n2y2013/1738 (дата обращения 27.03.19).
- 11. Шишкарев, М. П. Элементы теории отрицательно-нулевой обратной связи в адаптивных фрикционных муфтах / М. П. Шишкарев, К. О. Кобзев // Вестник Дон. гос. техн. ун-та. 2014. № 1. С. 180—191.

- 12. Шишкарев, М. П. Основы методологии расчета и проектирования адаптивных фрикционных муфт с раздельным силовым замыканием [Электронный ресурс] / М. П. Шишкарев [и др.] // Науковедение. 2013. № 5. Режим доступа: http://www.naukovedenie.ru/PDF/17tvn513.pdf (дата обращения 27.03.19).
- 13. Шишкарев, М. П. Специфика методик расчета и проектирования адаптивных фрикционных муфт с раздельным силовым замыканием [Электронный ресурс] / М. П. Шишкарев [и др.] // Науковедение. 2013. № 5. Режим доступа: http://www.naukovedenie.ru/PDF/18tvn513.pdf (дата обращения 27.03.19).

Сдана в редакцию 24.04.2019 Запланирована в номер 08.05.2019

Об авторе:

Кобзев Кирилл Олегович,

доцент кафедры «Эксплуатация транспортных систем и логистика» Донского государственного технического университета (РФ, 344000, г. Ростов-на-Дону, пл. Гагарина, 1), кандидат технических наук, ORCID: https://orcid.org/0000-0002-5633-3352

5976765@mail.ru